

## I Arsenic et composés

Dans la colonne du tableau de classification périodique comprenant l'azote, on trouve également le phosphore  $P$ , l'arsenic  $As$  et l'antimoine  $Sb$ .

**Données :**  ${}_7N$ ,  ${}_{15}P$ ,  ${}_{33}As$  et  ${}_{51}Sb$ .

- 1) Écrire la structure électronique complète de chacun des atomes correspondant.
- 2) À quelle colonne et à quel bloc du tableau périodique ces éléments appartiennent-ils ?
- 3) L'arsenic peut donner deux bromures :  $AsBr_3$  et  $AsBr_5$ . Représenter, selon Lewis, la formule de chacun d'eux. Peut-on obtenir les mêmes bromures avec l'azote et le phosphore ? Justifier.
- 4) Le brome ( $Br$ ) appartient à quelle famille chimique ? Citer et ranger quatre éléments de cette famille par ordre d'électronégativité croissante.
- 5) L'arsenic est susceptible de donner des ions arsénite  $AsO_3^{3-}$  et arséniate  $AsO_4^{3-}$ . Donner une représentation de Lewis de chacun de ces ions, sachant que chacun des atomes d'oxygène n'est lié qu'à l'atome d'arsenic.

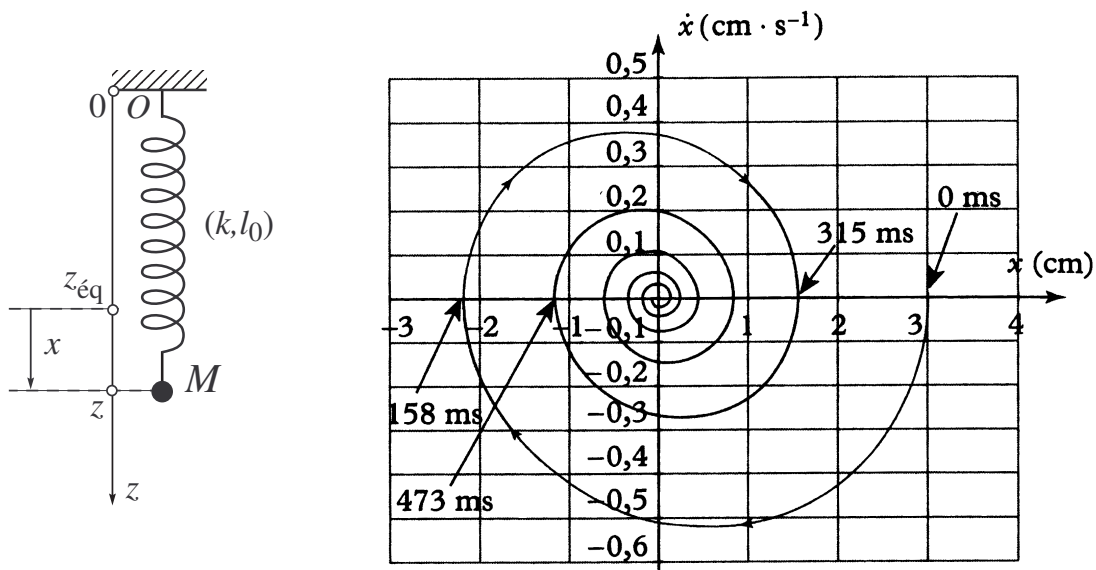
## II Oscillateur mécanique

Une masse  $m = 500\text{ g}$  est attachée à un ressort de raideur  $k$  et de longueur à vide  $l_0$  fixé au point  $O$ .

En plus de son poids et de la force élastique du ressort, la masse est soumise à une force de frottement fluide  $\vec{F} = -\lambda \vec{v}$ .

L'étude est réalisée dans le référentiel du laboratoire, supposé galiléen.

Un capteur fournit l'évolution de l'abscisse  $x(t)$  de la masse par rapport à sa position d'équilibre au cours du temps. On peut en déduire le portrait de phase ci-dessous :



- 1) Établir l'équation d'évolution de l'abscisse  $z(t)$  de la masse. Quelle est la position d'équilibre  $z_{\text{eq}}$  ?
- 2) Dédurre de 1) que l'équation satisfaite par  $x(t) = z(t) - z_{\text{eq}}$  est de la forme :

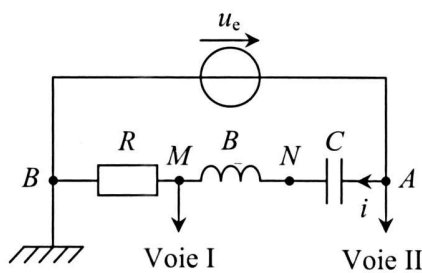
$$\ddot{x} + \frac{\omega_0}{Q} \dot{x} + \omega_0^2 x = 0$$

Exprimer la pulsation propre  $\omega_0$  et le facteur de qualité  $Q$  en fonction des données du problème.

- 3) En considérant le portrait de phase, déterminer la nature du régime de l'oscillateur.
- 4) Établir alors la pseudo-période  $T$  en fonction de  $T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0}$  et de  $Q$ .
- 5) Montrer que le décrétement logarithmique  $\delta$  défini par  $\delta = \ln \frac{x(t)}{x(t+T)}$  est indépendant du temps et l'exprimer en fonction du facteur de qualité.
- 6) Déterminer par lecture graphique :
  - la valeur initiale de la position  $x_0$  ;
  - la valeur finale de la position  $x_f$  ;
  - la pseudo-période  $T_a$  ;
  - le décrétement logarithmique.
- 7) Tracer l'allure de la courbe  $x(t)$  correspondante à ce portrait de phase.
- 8) Dédire de ce qui précède le facteur de qualité  $Q$  de l'oscillateur, sa pulsation propre  $\omega_0$ , la raideur  $k$  du ressort et le coefficient de frottement fluide  $\lambda$ . **Applications numériques** pour ces quatre grandeurs.

### III Caractéristiques d'une bobine

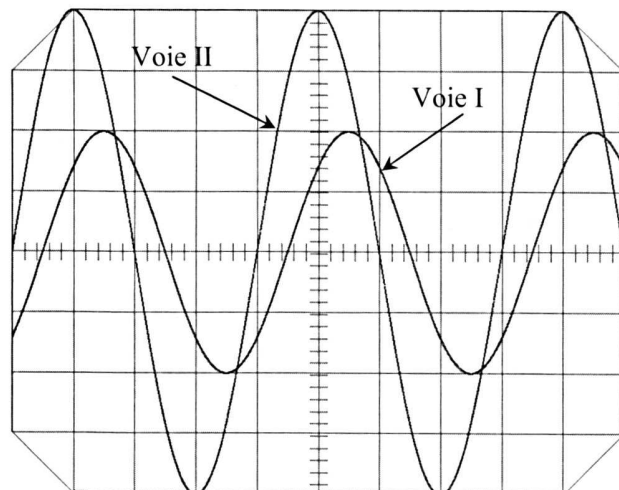
Pour étudier une bobine réelle  $B$ , on effectue le montage indiqué sur le schéma. C'est ainsi que l'on obtient l'oscillogramme (ou copie d'écran de l'oscilloscope) reproduit ci-dessous.



Le générateur délivre une tension  $u_e(t) = U_m \cos(\omega t)$ .

Données :  $R = 20 \Omega$ ,  $C = 10 \mu\text{F}$ .

Les calibres sont identiques pour les deux voies : 2 V/div et 1 ms/div.



- 1) L'oscillogramme permet de calculer les valeurs de la période  $T$ , de la pulsation  $\omega$ , des amplitudes  $U_m$  et  $I_m$ , et de l'impédance réelle  $Z_{AB}$ . Déterminer ces valeurs numériques et recopier, en le complétant, le tableau qui suit :

Grandeur	$T$ (s)	$\omega$ (rad/s)	$I_m$ (A)	$U_m$ (V)	$Z_{AB}$ ( $\Omega$ )
Valeur numérique					

- 2) Des deux tensions  $u_I$  et  $u_{II}$ , laquelle est en avance de phase sur l'autre ?
- 3) Calculer le déphasage  $\varphi$  entre la tension  $u_e(t) = U_m \cos(\omega t)$  et l'intensité du courant  $i(t) = I_m \cos(\omega t - \varphi)$ .
- 4) Montrer que, dans l'hypothèse d'une bobine idéale  $B$  de résistance  $r$  nulle, les valeurs numériques de  $Z_{AB}$ ,  $\varphi$  et  $R$  (donnée de l'énoncé) sont incohérentes.
- 5) Il est donc nécessaire de prendre en compte la résistance  $r$  de la bobine. Calculer  $r$ .
- 6) En déduire la valeur numérique de l'inductance  $L$ .

## IV Dédoublage de fréquence et filtrage

**Rq :** Aucune connaissance préalable du multiplieur AD633 n'est nécessaire.

**Rappel :**  $\cos(a) \cdot \cos(b) = \frac{1}{2}(\cos(a+b) + \cos(a-b))$

■ Soient deux tensions : 
$$\begin{cases} a(t) = A\sqrt{2} \cdot \cos(2\pi f_a t) & f_a = 1420 \text{ Hz} \\ e_0(t) = E_0\sqrt{2} \cdot \cos(2\pi f_0 t + \varphi_0) & f_0 = 1450 \text{ Hz} \end{cases}$$

Ces deux tensions sont mises aux entrées d'un multiplieur AD633.

On obtient en sortie une tension :  $m(t) = a(t) \cdot e_0(t)$

1) Démontrer que  $m(t)$  est la superposition de deux signaux sinusoïdaux de fréquence  $f$  et  $f' > f$  tels que :

$$m(t) = M \cdot [\cos(2\pi f t + \varphi_0) + \cos(2\pi f' t + \varphi_0)]$$

→ Calculer numériquement  $f$  et  $f'$ .

■ On utilise le filtre ci-contre.

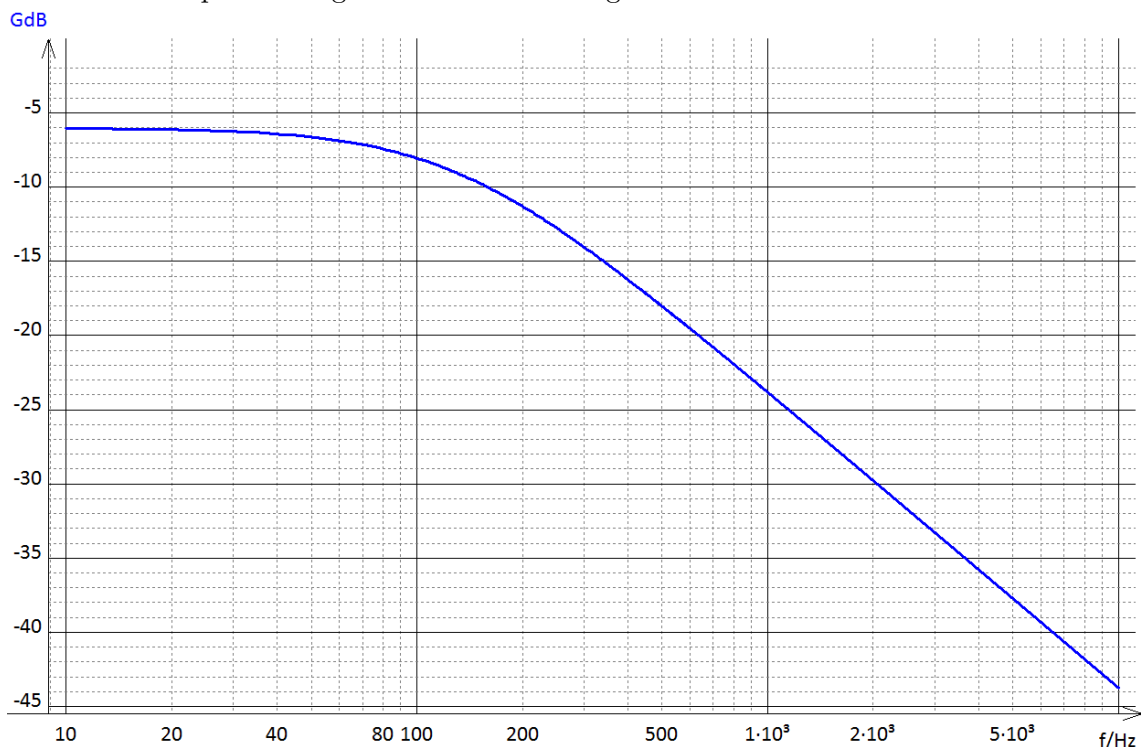
2) En effectuant un schéma équivalent en BF (basse fréquence), puis un autre en HF (haute fréquence), déterminer sans calcul le type de ce filtre.

3) Déterminer la fonction de transfert  $\underline{H}(x)$  de ce filtre en fonction de  $x = RC\omega$ .

Quel est le gain maximal  $H_{max}$  de ce filtre ?

4) Déterminer sa pulsation de coupure  $\omega_c$  en fonction de  $R$  et de  $C$ .

5) On a tracé ci-après le diagramme de BODE en gain de ce filtre :



→ Déterminer un ordre de grandeur du produit  $RC$ .

→ Vérifier l'accord entre le gain en décibel maximal  $G_{dB}(max)$  lu sur ce diagramme et votre réponse en 3).

6) En haute fréquence, pourquoi parle-t-on d'intégration ?

Comment vérifie-t-on cette propriété sur le diagramme de BODE ?

Vers quelle valeur tend alors le déphasage de  $s(t)$  par rapport à  $e(t)$  ?

■ On place à l'entrée de ce filtre le signal  $m(t)$ .

La sortie est alors :  $s(t) = S \cdot \cos(2\pi f t + \varphi_s) + S' \cdot \cos(2\pi f' t + \varphi'_s)$

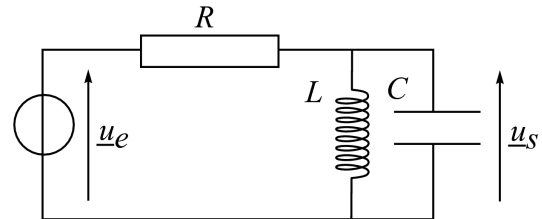
7) Déterminer la valeur numérique de  $\frac{S'}{S}$  à partir du diagramme de BODE et de son échelle verticale et horizontale. Commentaire.

## V Filtre d'ordre 2

On place, en série avec une résistance  $R = 1 \text{ k}\Omega$ , une capacité  $C = 1 \mu\text{F}$  en parallèle avec une bobine d'inductance  $L = 30 \text{ mH}$ .

1) En effectuant un schéma équivalent en **BF** (basses fréquences), puis un autre en **HF** (haute fréquence), déterminer sans calcul le type de ce filtre.

2) Établir la fonction de transfert de ce filtre  $\underline{H}$  en fonction de  $L$ ,  $C$ ,  $R$  et  $\omega$ .



3) Exprimer la fonction de transfert sous la forme canonique  $\underline{H} = \frac{u_s}{u_e} = \frac{H_0}{1 + jQ \left( x - \frac{1}{x} \right)}$ ,

c'est-à-dire en fonction du facteur de qualité  $Q$  et de la pulsation réduite  $x = \frac{\omega}{\omega_0}$ .

→ Exprimer  $\omega_0$  et  $Q$  en fonction de  $L$ ,  $C$  et  $R$ ?

→ Calculer la fréquence propre  $f_0$  et la valeur du facteur de qualité  $Q$  de ce filtre.

4) Établir les expressions littérales, en fonction de  $f_0$  et de  $Q$ , des fréquences de coupure  $f_{c1}$  et  $f_{c2}$  de ce filtre. Effectuer les applications numériques.

5) Calculer  $\Delta f$ , la largeur de la bande-passante en fréquence de ce filtre, après avoir donné son expression en fonction de  $f_0$  et de  $Q$ .

## VI Satellites

1) Donner (sans démonstration), dans la base polaire, les expressions des vecteurs vitesse  $\vec{v}$  et l'accélération  $\vec{a}$  d'un point matériel dont la trajectoire est plane.

2) Exprimer (toujours sans démonstration et toujours dans la base polaire) ces mêmes vecteurs dans le cas d'un mouvement circulaire de rayon  $R$  parcouru à la vitesse  $v$  (pas forcément uniforme).

■ En fait, le système  $\mathcal{S} = \{M, m\}$  est le satellite Helios II-B. Il s'agit d'un satellite de reconnaissance optique français terrestre de masse  $m = 4200 \text{ kg}$  lancé par Ariane 5 en 2009 sur une orbite circulaire basse de rayon  $r$  et d'altitude  $h = 675 \text{ km}$ . On travaille dans le référentiel géocentrique, supposé galiléen, dans lequel la seule force à prendre en compte est la force gravitationnelle exercée par la Terre sur le satellite :  $\vec{F} = -\mathcal{G} \frac{m \cdot M_T}{r^2} \vec{e}_r$ .

Données pour les applications numériques :

- masse de la Terre :  $M_T = 6.10^{24} \text{ kg}$

- rayon terrestre :  $R_T = 6400 \text{ km}$

- constante gravitationnelle :  $\mathcal{G} = 6,67.10^{-11} \text{ u.S.I.}$

3) À partir de la seconde loi de Newton ( $m \vec{a} = \vec{F}$ ), établir l'expression de  $v$  en fonction de  $r$ ,  $M_T$  et  $\mathcal{G}$ .

4) Calculer :

- la vitesse  $v_H$  du satellite Helios II-B

- sa période  $T_H$  (en heures et minutes)

